The 27th CEReS Environmental Remote Sensing Symposium ランダムフォレストを用いた雷放電VLF/LF帯電磁パルス同定の試み

太田悠一朗¹,三浦健伸²,吉野千恵³,服部克巳^{3,4,5},今住則之⁶ 1. 千葉大学大学院融合理工学府 2. 千葉大学理学部地球科学科 3. 千葉大学大学院理学研究院

4. 千葉大学環境リモートセンシング研究センター 5. 千葉大学災害治療学研究所 6. 日本技術士会千葉県支部



| 1 機械学習の適用(4~9節参照) 特徴が既知の雷放電素過程を | ② VLF/LF帯広帯域干渉計の開発 ・ 複数の観測点で得られたデー |
|---|--|
| 同定・除外 | 射源位置推定 ・ 雷放電パルスを時空間的に除去 |
| 木登圭でけ ①のアプローチにないて | |

6. ランダムフォレスト学習結果



8.2023年5月のパルス数変動調査結果

正答率

90.8%

92.2%

89.5%

94.0%

98.4%



特徴量パラメータの重要度分布

7.2023年5月のパルス数変動調査

- ・ 2023年5月の観測データ763782個に、構築したランダムフォレストを適用
- ランダムフォレストが出力する雷放電素過程への各分類確率の最大値が0.50未満のものを地震に 関連している可能性がある信号(unknown)に分類
- 分類結果を考慮した1時間当たりのパルス数変動を調査し、ランダムフォレストの有用性を評価



9. ランダムフォレストの出力結果例

・2023年5月のデータに対するランダムフォレストの分類結果を精査

時間的コストの大幅な削減に貢献







機械学習モデルを用いたCバンドSAR衛星データに基づく浸水域の抽出 吉田圭佑*・中山大地・松山 洋(都立大)

結果

はじめに

本研究では、Sentinel-1(ESAが運用するCバンドSAR衛 星)のデータから得られた後方散乱強度とコヒーレンス を用いてピクセルベースの浸水域抽出モデルの作成を 試みた。その中で以下の課題を考慮した。

① 後方散乱強度では建物域の浸水を検出できない →本研究では干渉処理によって得られる コヒーレンスも併せて用いる。

mma0(VH) Acquired: Oct 7, 2019 Gamma0(VH) Acquired: Oct 13, 2019 Coherence(VV) Sep.25.2019-Oct.7.2019 Coherence(VV) Oct.7.2019-Oct.13.20





 ② 機械学習モデルによる推定にはモデルやデータに 起因する不確かさが含まれる
 →本研究では、与えられたデータに基づく浸水している事後確率を出力するモデルを作成し、考察する。

手法と使用データ

対象: 令和元年東日本台風で浸水が発生した3事例

- 1. 阿武隈川流域
- 2. 那珂川流域



阿武隈川流域の建物域において発生した浸水域も おおむね検出することができている。

浸水域抽出性能(カッパ係数)の最大値 阿武隈川流域(テストデータ): 0.669 (閾値:35.8%) 那珂川流域: 0.621 (閾値:25.9%) 荒川水系流域: 0.485 (閾値:57.0%)

3. 荒川水系(都幾川・越辺川)流域

使用データ ① 3 時期のSentinel-1データ(VV・VH偏波)

| 事例 | 取得日時(JST) | 取得衛星 | Bperp(m) | 衛星進行方向 |
|--------|------------------------|-------------|----------|------------|
| | 2019/9/24 5:42 [災害前1] | Sentinel-1A | | |
| 阿武隈川流域 | 2019/10/6 5:42[災害前2] | Sentinel-1A | -53.93m | Descending |
| | 2019/10/13 5:42 [災害後] | Sentinel-1B | 12.82m | |
| | 2019/9/1 17:33[災害前1] | Sentinel-1B | | |
| 那珂川流域 | 2019/9/13 17:33 [災害前2] | Sentinel-1B | -60.61m | Ascending |
| | 2019/10/13 17:34 [災害後] | Sentinel-1A | 86.81m | |
| | 2019/9/24 5:43 [災害前1] | Sentinel-1A | | |
| 荒川水系流域 | 2019/10/6 5:43 [災害前2] | Sentinel-1A | -51.72m | Descending |
| | 2019/10/13 5:43 [災害後] | Sentinel-1B | 1.46m | |

後方散乱強度はGamma0を使用, コヒーレンスは44×11のウィンドウサイズで計算した。 これらはSNAPにて処理した。



災害発生前後の変化量の浸水域判別性能(阿武隈川流域の事例) 3事例とも浸水域における後方散乱強度の低下では VH偏波,建物域におけるコヒーレンスの低下,後方 散乱強度の上昇ではVV偏波のほうが浸水域の判別性 能が高いことが確認された。



 阿武隈川流域の事例におけるテストデータ,那 珂川流域の事例,荒川水系流域の事例にそれぞ れ適用した結果,どの事例においても高い精度 が確認された。

②浸水域データ(国土地理院)

研究手法

 ニューラルネットワークモデル(中間層2層・ 出力関数:標準シグモイド関数)を阿武隈川流 域の事例からランダムに10%抽出したトレーニ ングデータで学習し、それらを評価する。

 浸水域における後方散乱強度とコヒーレンスの 災害前後の変化量の特徴について考察。

- 一方, 荒川水系流域の事例では比較的3事例の
 中では精度が低かった。
 - →国土地理院の推定結果と一致しなかった領域 があったこと、コヒーレンスに起因するノイズ による誤検出があったことが原因か。
- 建物のない領域における浸水域検出ではVH偏波,
 建物域における浸水域検出ではVV偏波が寄与することが定量的に明らかとなった。

| P-04 GOSAT2熱赤外スペクトルからのイソプレン 長浜智生 ¹ 、齋藤尚子 ² 、 ¹⁾ 名古屋大学宇宙地球環境研究所、 ²⁾ 千葉大学環 | ンカラム量導出手法の検討 環境リモートセンシングセンター |
|--|------------------------------------|
| 1. 赤外分光法によるイソプレン観測 ・イソプレン(C ₅ H ₈)とは? >不飽和炭化水素の揮発性有機化合物(V0Cs)で、大気中では全V0Cの1/3を占める >主に植物から発生し、全球の放出量は約600 Tg/年 >対流圏における寿命は約1時間 >酸化によりエアロゾルや大気汚染物質を生成。N0x濃度が高い領域では、対流圏オゾ 生成に寄与 ・陸別FTIRicよるイソプレンカラム量の時間変動観測 >高分解能太陽光吸収スペクトル観測データ(900 cm ⁻¹ 付近)からイソプレン | Free troposphere Boundary layer |
| カフム量を解析 ・観測された対流圏カラム量は、(0.8-1.7) ×10 ¹⁵ mols cm ⁻² ・変動幅(σ)の5倍以上のカラム量急増現象あり ・春(4-5月)と夏(7-8月)にピークを持つ ・大きな日変動を検出。対流圏カラム量の変動範囲は(0.5-3.0)×10 ¹⁵ cm ⁻² で、 日射の増加とともにカラム量が増大 | FIG1:イソプレンの大気環境への影響 |



・GOSAT2/TIR L1Bデータ(version 220.221)のダウンロードと雲indexに基づいたデータスクリーニングの試行 =>2023年以降のデータも取得する。また、S/N比に基づいたデータスクリーニングを検討

 WACCMによる60年間シミュレーション出力から波数900 cm⁻¹帯に関連する分子の全球での気候値の作成 =>現在は2010年における気候値を作成。5年ごとの1度×1度の気候値を作成し、初期推定値とする

| >得られたイソプレンカラム量と名古屋大学の地上FTIR観測で得られたカラム量とを相互比較し、観測精度を 検証して解析手法を確立し、全球でのイソプレンの動態把握に資するデータを取得 ↓ |
|---|
| 今年度の達成状況と今後 |
| ・地上FTIRにより夏期および冬期に日変動観測を実施。夏期についてはFIG.6を参照 |
| =>今後、検証データとして活用予定。引き続き、季節ごとに日変動観測を実施する |
| <u>3. まとめ</u> |
| ・GOSAT2熱赤外分光観測データの活用検討を進め、イソプレンカラム量計算に必要となる放射伝達計算ソフト、初期推定値の ための全球での微量分子分布の気候値データベースの作成を行った。 |
| ・解析データの検証で必要となる地上FTIRデータによる観測、特に日変動の観測を行い、夏期においてイソプレンと大気汚染 物質の日変動を検出した。 |
| |
| |
| |

第26回千葉大学環境リモートセンシング研究センターシンポジウム, 2025-02-19 to 20 (P-05, コアタイム 16:45-17:30)



<u>大気汚染常時監視局NO,測定値と衛星カラムNO,との比較解析</u> <u>早崎 将光*</u>, 入江仁士, 樋口篤志 (1: <u>日本自動車研究所</u>, 2: 千葉大CEReS)

1. はじめに

人工衛星リモートセンシングによる大気汚染物質計測は、広範囲の大気汚染物質濃度(大気カラム量)を同 時観測できるが、都市内部の空間的な不均一さは、排出源の多様さ・衛星リモセンの空間解像度の制約など から捉えることが難しい.一方,日本国内には1000局以上の大気汚染物質の地上観測局が全国展開され, 主要な大気汚染物質濃度を毎時測定しているが,常監局は都市域に遍在しており,広域的な濃度動態に加 えて測定局近傍から排出される汚染物質の影響を受けやすい.

本研究では、衛星リモセンデータからの地上濃度推計とその応用的な利用を目的として、まずは衛星リモセ ンデータと地上測定値との関連性を調査し、大気カラムNO。からの地上NO。濃度の簡易的な推計を試行した

2. 使用データ

- ◆地上NO₂濃度(大気汚染常時監視局(常監局)測定値)
 - 愛称「そらまめ君」,環境省大気汚染物質広域監視システム Atmospheric Environmental **Regional Observation System (AEROS)**
 - 時間間隔: 1時間 NO₂ [ppb]
- ◆大気カラム NO₂ [molec/cm²]
- Sentinel 5P/TROPOMI (Level-2), 2019 2023, アジア域

参考: 0.25°格子平均 大気カラムNO₂

◆カラム濃度:都市部で高濃度

- ◆利用可能日数割合:日本海側で小さく、太平洋側で大きい
 - ▶ 日本海側で小さい理由は、冬季の降雪・降雨時の曇天割合が大きいため、



- cloud fraction (CF) < 0.2, QA > 0.5 のみ利用



図4: 地上NO²・大気カラムNO² 濃度の解析フロー

> 主に回帰直線の傾き(a)について検討



- ◆図5:地上NO。と衛星によるカラム NO。は良い相関関係にある
- > 相関係数 0.6~0.7 程度
- > 地域分布の特徴などは見いだしにくい(解析可能な格子数が少なく, 地域性の議論が困難)

図6:季節ごとの回帰直線の傾きのヒストグラム.

- ◆季節により,格子ごとの傾きにバラッキの大小あり
 - > 冬はバラツキが小さく, 春・夏はバラツキが大きい
 - > 夏・秋は傾きの頻度ピークが二山型
 - > 夏季は決定係数の大きい格子が最小(直線回帰による推計精度は低い)

| 5. まとめ | ◆衛星リモセン・地上観測の比較に適した地上観測データ(格子点値)を作成 |
|--------|---|
| | ➢ CEReSサーバにて自動計算・日々更新 |
| | ◆大気カラムNO₂ からの地上NO₂濃度の換算式(推計式)を作成 |
| | ≻都市域局の回帰式を見る限り, 通年・全国で同じ回帰式は適用困難 |
| | ≻ 季節性(例:春・秋の二山型の傾き頻度分布, 夏の直線回帰の精度低下)の考慮は必要かもしれない |
| | ◆今後,大気モデル・排出インベントリデータ,地上リモセン計測(MAX-DOAS)等も併用し,衛星リモセンデータ からの地上濃度推計を心みたい |
| | |

地上光学観測による奈良盆地におけるエアロゾルの研究 *小林香穂、廣瀬ゆらら、田中伶奈、菊池咲也花、横谷愛美李、久慈誠(奈良女子大学)

1. 背景と目的

エアロゾルは大気環境に影響を与える要因の一つである。近年、アジア域では急速な経済発展に伴う大気汚染が深刻化しており、エアロゾルによる大気 環境への影響が懸念されている。その為、エアロゾルの動態を把握すること、特に人間が活動している大気下層のエアロゾルの動態を把握することは重要 である。そこで、本研究では空気サンプリング、目視、並びにリモートセンシングデータを用いて奈良盆地におけるエアロゾルの特徴を調べた。

2. 観測データ

本研究では、Optical Particle Counter (OPC)、微小粒子状物質 (Particulate Matter 2.5: PM2.5)、視程、並びにサンフォ トメータ (MICROTOPS: MT) 観測データを使用した。各観測地点を図1に示す。 【OPC】光散乱によってエアロゾルの粒子数濃度を粒径毎に測定する。観測粒径は、2013年8月から2014年9月までは 0.3 µm 以上、0.5 µm 以上、0.7 µm 以上、1.0 µm 以上、2.0 µm 以上、5.0 µm 以上 (RION KR-12A)、2014年10月以降は 0.3 µm 以上、0.5 µm 以上、1.0 µm 以上、2.0 µm 以上、5.0 µm 以上 (RION KC-52) である。観測場所は奈良女子大学、観測時 刻は 14:00 JSTである。観測期間は2013年9月から現在も継続中である。尚、本研究の解析には粒子数濃度140,000 個 L⁻¹以 下の非降水日のデータのみを使用した。また、同時計測損失補正^[1]を行った。 【PM2.5】PM2.5とは、大気中に浮遊している粒径 2.5 µm 以下の粒子のことである。観測場所は西部大気汚染測定局 (奈良 市青和小学校構内) である。観測は1時間毎に行われており、OPC観測時刻に合わせて14時の1時間値を使用した。観測期間



【視程】視程とは、地表面付近の大気の混濁具合を見通しの距離で表したものである。本研究では、気象庁ホームページで 公開されている奈良地方気象台での視程観測データを使用した。観測は2020年2月2日までは目視で、9:00、15:00、21:00 JSTの1日3回行われていたため、OPCの観測時刻に最も近い15:00 JSTのデータを使用した。2020年2月3日以降は観測が自 動化され、1時間毎に行われるようになったため、OPCの観測時刻と合わせて14:00 JSTのデータを使用している。 【MT】太陽直達光の波長別の測定から、エアロゾル量に相当する光学的厚さ(Aerosol Optical Thickness : AOT)を測定する ことができる(Solar Light MICROTOPS II)。観測波長は 380、440、675、870、936 nmである。観測場所は奈良女子大学、 観測時刻は14:00 JSTである。観測期間は2014年2月から現在も継続中である。 尚、OPCとMICROTOPSの比較については快晴時のデータのみを使用した。

```
図1:観測地点。
(1) 奈良女子大学、
(2a)(旧)奈良地方気象台
(~2017年3月8日)、
(2b)(新)奈良地方気象台
(2017年3月9日~)、
(3) 西部大気汚染測定局。
奈良女子大学からの直線距離は
(旧)奈良地方気象台が約730 m、
(新)奈良地方気象台が約1.5 km、
西部大気汚染測定局が約7.5 kmである。
```

3. 解析結果

粒子数濃度 (OPC) と (1) 質量濃度 (PM2.5) 、(2) 視程、(3) 光学的厚さ (MT) をそれぞれ比較した結果について以下に示す。



は2012年4月から現在も継続中である。尚、このデータは奈良市役所から提供を受けた。

奈良女子大学のOPCは1地点観測であるため、西部 大気汚染測定局で観測されているPM2.5質量濃度と 比較することで、OPCが奈良盆地のエアロゾルの変動 を捉えているか検証を行った。PM2.5との比較のため、 OPCの粒径区分は 0.3~2.0 μmとした。これは 0.3 μm 以上の粒子数濃度から 2.0 μm 以上のそれを差し引い て求めた。

図2に粒子数濃度(0.3~2.0 µm)と質量濃度(PM2.5) の時系列を示す。粒子数濃度と質量濃度は概ね同様の 変動をしていることが分かる。

両者の関係をより明確にするため、相関を求めた

列 (2013年9月1日から2024年8月31日)。上縦軸は粒子数濃度 (Particles/L)、下縦軸は質量濃度 (μg/m³)、横軸は年を 表す。赤は粒子数濃度、青は質量濃度である。 (PM2.5)の分布。縦軸は粒子数濃度 (Particles/L)、横軸は質量濃度 (μg/m³)、 カラーバーはデータ数を表す。

(図3)。その結果、相関係数は 0.67 となり、正の相関 を示した。これより、OPCは奈良盆地のエアロゾルの 変動を概ね捉えていると考えられる。

【(2) 粒径区分毎の粒子数濃度 vs 視程】

対流圏における視程は主としてエアロゾルによる太陽放射の散乱で決まる^[2]ため、エア ロゾルの粒子数濃度が視程に与える影響について調べた。

図4に粒子数濃度と視程の月平均の時系列を示す。まず、視程の観測を自動で行うよう になった2020年2月3日以降、視程はほとんど 20 kmとなっていた。 目視により視程の観 測を行っていた2020年2月より前の期間では、0.3~0.5(×)、0.5~1.0(+)、1.0~2.0 (□)µmの小粒子の粒子数濃度は視程(●)と概ね同様の変動をしていることが分かる。 一方で、2.0~5.0(▽)、5.0µm以上(◇)の大粒子の粒子数濃度は視程(●)と同様の変動 は見られない。

両者の関係をより明確にするため、相関を調べた。その結果、目視による視程の観測 期間での相関係数は 0.3~0.5 µm で -0.54、0.5~1.0 µm で -0.55、1.0~2.0 µm で -0.43、 2.0~5.0 µm で -0.32、5.0 µm 以上で -0.21となり、全粒径区分で負の相関が見られ、粒 径が小さいと相関が強いことがわかった。これにより、視程は大粒子よりも小粒子の影 響を受け、小粒子が卓越すると視程はより悪化すると考えられる。





図4:粒子数濃度と視程の月平均値の時系列(2013年9月から2024年8月)。左縦軸は粒子数濃度(Particles/L)、右縦軸は視程(km)、横軸は 年を表す。赤は 0.3~0.5 µm、桃は 0.5~1.0 µm、橙は 1.0~2.0 µm、 緑は 2.0~5.0 µm、青は 5.0 µm 以上の粒子数濃度、黒は視程である。

> 図5にエアロゾルの光学的厚さ(440、 870 nm)と粒子数濃度(0.3 µm 以上) の時系列を示す。粒子数濃度が増加す ると光学的厚さは増加し、一方で粒子 数濃度が減少すると光学的厚さは減少 することが分かる。

(2014年2月から2024年8月)。左縦軸は光学的厚さ、
 右縦軸は粒子数濃度(Particles/L)、横軸は年/月を表す。青は波長440 nm、橙は波長870 nmにおける光学的厚さ、黒は粒子数濃度である。

図6:光学的厚さと粒子数濃度(0.3 µm 以上)の相関。縦 軸は光学的厚さ、横軸は粒子数濃度(Particles/L)を表す。 (左) 波長 440 nm、(右) 波長 870 nm。 両者の関係をより明確にするため、 相関を調べた(図6)。その結果、相関係 数は440 nm (870 nm) で 0.72 (0.48)と なり、正の相関を示した。これより、 大気下層の粒子数濃度と大気全層のエ アロゾル量は概ね同様の変動をしてい ると考えられる。

4. まとめと今後の課題

空気サンプリング、視程、並びにリモートセンシングデータを用いて、奈良盆地におけるエアロゾルの特徴を調べた。

まず、OPCとPM2.5の比較より、奈良女子大学で観測しているOPCは奈良盆地のエアロゾルを概ね捉えられていると考えられる。次にOPCと視程の比較 より、視程悪化には特に小粒子の増加が大きく影響していることが分かった。さらにOPCとMTの比較より、大気下層の粒子数濃度と大気全層のエアロゾル 量は概ね同様の変動をしていることが分かった。

今後はOPCで得られる粒子数濃度と他の気象要素の関係について調べる予定である。

謝辞

視程観測データは気象庁より、PM2.5観測データは奈良市役所より 提供を受けました。御礼申し上げます。

また、OPC/MTの観測にご協力頂いた皆様に感謝いたします。

献 [1] 矢吹 正教: 8. 粒径分布 2: 光散乱粒子計数法,

エアロゾル研究, 33 (2), 108-118, 2018 [2] D.J.ジェイコブ (著), 近藤 豊 (訳), 大気化学入門, 東京大学出版, 2010.

Nara Women's University 🧐

Thermal monitoring of seismically active areas using geostationary satellite observations

GENZANO NICOLA ^{1,*}, BRUMANA R.¹, HATTORI K.^{2,3}, HIGUCHI A.³, TRAMUTOLI V. ^{4,5}

¹ Department of Architecture, Built Environment and Construction Engineering, Politecnico di Milano, Via Ponzio 31, 20133 Milano, Italy ² Graduate School of Science, Chiba University, Yayoi 1-33, Inage, Chiba, 263-8522, Japan ³ Center for Environmental Remote Sensing, Chiba University, Yayoi 1-33, Inage, Chiba, 263-8522, Japan ⁴ Department of Engineering, University of Basilicata, Via dell' Ateneo Lucano, 10, 85100 Potenza, Italy ⁵ Space Technologies and Application Centre (STAC), 85100 Potenza (Italy)

* Contact author: nicola.genzano@polimi.it

1. SEISMIC THERMAL ANOMALIES IDENTIFICATION BY RST APPROACH

Analyses carried out so far using the **Robust Satellite Technique** (RST; Tramutoli 1998, 2007) performed – in different continents and

TIR Anomaly Monitoring by RST (Robust Satellite Technique) and RETIRA index

seismic regimes – on ultra-decennial time series of Thermal InfraRed (TIR) satellite images have allowed us to identify anomalies (in the spatial/temporal domain) possibly associated to the occurrence of seismic events. RST is a change detection method that, using the socalled RETIRA index, considers a change in the TIR signal as "anomalous" (and therefore potentially connected to ongoing seismic activity) when it differs significantly from its "normal" behavior. Here, we discuss the results achieved by using geostationary observations to identify RST-based Significant Sequences of TIR Anomalies in different seismically active areas.



RETIRA (Robust Estimator of TIR Anomalies) INDEX $\bigotimes_{\Delta T} (x, y, t) \equiv \frac{\Delta T(x, y, t) - \mu_{\Delta T}(x, y)}{\sigma_{\Delta T}(x, y)}$

reducing site effects

Signal time-average $\mu_{\Delta T}(x,y)$ and standard deviation $\sigma_{\Delta T}(x,y)$ are computed at the pixel level in similar observational conditions (same month of the year, same time slot, etc.)

reducing year-to-year variability and seasonal-drift effects

The local signal excess $\Delta T(x,y,\tau) = T(x,y,\tau) - \langle T(\tau) \rangle$ (compared with the spatial average on the scene) is the considered signal instead of its absolute local value (x,y,τ)

space-time persistence required (Tramutoli et al., 2005) Known spurious effects discarded (Filizzola et al., 2004; Aliano et al., 2008; Genzano et al., 2009, 2015; Eleftheriou et al., 2016)

2. LONG TERM TIME-SERIES ANALYSES

Results until now achieved can be summarized as follows:

- 1. Significant Sequences of TIR Anomalies (SSTAs; Eleftheriou et al., 2016) are quite rare (less than 0,05% of the total investigated space-time volumes).
- 2. SSTAs, under well-defined correlation rules, exhibit (for earthquakes with magnitude greater than 4) a false positive rate of less

than 26%, oscillating from 7% (Greece) up to 40% (Italy) strongly depending on the considered region, therefore, more than 74% of all identified anomalies occur in the pre-fixed space-time window.

3. Molchan error diagram analyses gave a clear indication that a non-casual correlation exist between RST-based SSTAs and earthquake occurrence time and location.

| Test Area | Study Period | Satellite system | Number of SSTAs | SSTAs in conn with N | a possible ection /I>4 EQs | l Po | False ositives |
|--|--|---------------------|--------------------|----------------------------|----------------------------------|---------|-------------------|
| Taiwan (Genzano et al. 2015) | September 1995 -2002 (21:00 LT) | GMS-5 | 18 | 18 | 100% | 0 | 0% |
| Greece <mark>(⊗>4)</mark> (Eleftheriou et al. 2016) | May 2004 – December 2013 (02:00 LT) | MSG | 62 | 58 | 93% | 4 | 7% |
| Italy <mark>(⊗>3,5) 3x3</mark> (Genzano et al. 2020) | June 2004 – December 2014 (01:00 LT) | MSG | 28 | 17 | 60,7% | 11 | 39,3% |
| Japan 3x3 (⊗>3,5) (*M>6) (Genzano et al. 2021) | June 2005 – December 2015 (00:30 LT) | MTSAT 1R/2 | 29 | 18* | 62,1% | 11 | 37,9% |
| Turkey <mark>3x3 (⊗>4)</mark> (Filizzola et al. 2022) | May 2004 – October 2015 (02:00 LT) | MSG | 155 | 115 | 74% | 40 | 26% |
| S-W/US - California | June-July-August | GOES | 17 | 11 | 65% | 6 | 35% |

SENSITIVITY ANALYSIS (MOLCHAN DIAGRAM)





3. EXPLOIT NEW GENERATION GEOSTATIONARY SATELLITE SENSORS

 $\sim 10^{-3}$ M $^{-1}$



The new generation GEO satellites, such as Himawari 8-9/AHI, GOES-**R/ABI**, and MTG/FCI, acquiring data every 10 minutes with a spatial resolution of 2 km in the thermal infrared channels can contribute to more precise thermal monitoring of the seismically active areas.

Long-term RST-based analysis of TIR data acquired by GOES-R/ABI over California (SW-US) from 2019 until 2022 is in progress with the aim to study the "nocturnal heating" effect possibly related to seismic activities.

Preliminary results on the nighttime (from 21:00 until 03:00) TIR images confirm that TIR anomalies possibly related to seismic events are persistent in the short-term near tectonic lineaments.



○牧雅康1)、本郷千春2) 1) 福島大学食農学類、2) 千葉大学CEReS

背景と目的

圃場の大規模化により、農作業の効率化のために圃場の生育モニタリング へのドローンの導入が全国各地で進んでいる。

しかし、

大規模圃場を複数管理する農業法人では、ドローンを利用しても 生育モニタリングに時間を要する。

ドローンを複数機を用いた同時観測手法や、ドローンと衛星を併用した 手法の開発が求められている。



本研究で対象とする法人が所有する圃場

今年度の目的

▶ 同一圃場を撮影したドローン画像と衛星画像の生育ムラの差異を比較して、併用するための知見を得る

▶ ドローン画像を用いて衛星画像の超解像処理を試験的に行う

研究方法

使用したドローン・衛星データ

- ◆ ドローン: Phantom 4 MULTISPECTRAL (DJI社)
- ◆ 衛星: SuperDove (Planet社)
- ◆ ドローン空撮および衛星観測日:2023年7月28日
- ◆ 空間解像度: 3.0m(SD)、0.02m(P4M)

解析手順

- 1. ドローン・衛星データからNDVI画像を作成する
- 2. 圃場ごとにNDVIの標準化を行い、ドローン画像と衛星画 像の各圃場内の生育のばらつきの差異を評価する
- 3. ドローン画像を用いて超解像処理(SwinlRで3m解像度 から75cm解像度)のためのモデル学習を行い、衛星画像 に適用する
 - * 現地の一部の圃場でドローン空撮を行って、その画像を



P4M画像から作成したNDVI画像



SuperDove画像から作成したNDVI画像





用いた超解像処理モデルを地域全体を含む衛星画像に展 開することを想定して、少ない枚数で学習したモデルが 有効か確認するために実施

結果および考察

圃場内の生育のばらつきの比較



P4M画像による生育のばらつきの推定結果

各圃場の平均NDVI値



超解像処理後のSuperDove画像による 生育のばらつきの推定結果

*生育のばらつき:各圃場内の最もNDVI値が高い場所(濃い赤)に対する相対的な生育量の差異

| | ドローン(P4M) | 衛星(SuperDove) |
|---------|-----------|---------------|
| Field 1 | 0.86 | 0.86 |
| Field 2 | 0.89 | 0.89 |
| Field 3 | 0.88 | 0.89 |
| Field 4 | 0.88 | 0.89 |
| Field 5 | 0.88 | 0.89 |
| Field 6 | 0.89 | 0.88 |

- ・ 圃場単位のNDVIの平均値は、P4MとSuperDoveで大きな差はなかった
- ・ 圃場内の生育のばらつきは、P4MとSuperDoveで大きく異なった
- ・SuperDoveと同期空撮した狭い範囲のP4M画像を用いた超解像処理は、 品質を低下させた
- ・ SuperDove程度の解像度であれば、圃場間の生育のばらつきの把握は可能
- SuperDoveによる圃場内の生育のばらつきの把握は難しい
- 少量の教師データを用いた超解像処理は、現時点では難しいが、今後検討 する余地はある

静止気象衛星データによるバイオマス燃焼検出のための P-10 地上参照データ整備手法の検討



杉本脩1), 島﨑彦人1), 山本雄平2), 市井和仁2)

1) 木更津工業高等専門学校 2) 千葉大学環境リモートセンシング研究センター



1. はじめに

全球の年間総炭素排出量41.6 Pg^[1]のうち,植生バイオマス燃焼 に由来したものは1.7~3.0 Pgと推定されている^{[2][3]}. しかし, 農地 や草原を管理するため、あるいは、農業残渣を焼却処分するため に世界中で発生している小規模な燃焼については、それがいつ、 どこで発生したのかという実態が十分に把握されていない.



図1. 阿蘇地域の野焼きの様子

小規模な燃焼の課題

- ▶ 居住地近くで発生した場合には、 燃焼由来の大気汚染物質が人々 に健康被害をもたらす[4]
- ▶ 時間的にも短時間で終了する 小規模な植生バイオマス燃焼を 検出することは困難である[2][3]

目的

➤ 空間分解能と時間分解能に優れたPlanetScope画像と機械 学習手法を用いて,小規模な植生バイオマス燃焼がいつ, どこで発生したのかを記録した地上参照データを効率的に 整備する手法について検討する。



信頼性の高い地上参照データが整備されれば

より広範囲を一括観測可能な静止気象衛星「ひまわり」の 衛星観測データと機械学習手法を組み合わせて、小規模な 植生バイオマス燃焼を全球規模で効率的に把握可能な手法 開発に貢献できる

2. 方法

使用するデータ

◆ 熊本県阿蘇郡小国町を含む矩形領域(図2)を解析対象とし, 野焼きが行われる2月下旬から3月末のPlanetScope衛星画像

説明変数

- ◆ PlanetScopeの観測波長帯のうち, Sentinel-2と同じ観測波長 帯をもつバンド1,2,4,6,7,8の6つのバンド(図3)を用いた.

(2023年・2024年)を取得した.

◆ 地上参照データとして, 2時期の画像を比較し, 野焼きの有 無をポリゴンで示した.



野焼きによって空間分散が低下する(図4)ことから,近傍 1.2.3ピクセルの空間分散も取り入れた.



精度評価

Random Forestによる予測モデルの性能を評価するため、10分割 交差検証を10回繰り返し、性能評価指標を算出した.

3. 結果・考察



▶ 野焼き前のRGBバンド ▶ 野焼き後の8バンド (NIR)



図6.野焼きが行われることによる、各ポリゴン 内の地表面反射率の変化(band 8)

NIRバンドが野焼きされることにより、空間分散や地表面反射率 が顕著に低下する傾向(図6)にあることから重要視されると 考えられる.



4. まとめ

▶ 10分割交差検証を10回繰り返してRandom Forest による予測モデルを構築したところ95.3%の精度が得られた.

PlanetScopeの波長帯

Blue

Green

Red

Red-Edge

NIR

Band1

Band2

Band4

Band6

Band7

Band8

- ▶ 野焼き前のRGBバンドと野焼き後のNIRバンドが重要視される傾向がみられた.
- ▶ 現在のモデルは野焼き直後のデータであれば高い精度を示すが、野焼きが行われてから時間が経つと検出漏れが増える傾向にある。
- ▶ 今後は計算コストはかかってしまうが、より高精度を期待できる深層学習を用いた手法でも同様に小規模な植生バイオマス燃焼が いつ,どこで発生したのかを記録した地上参照データを効率的に整備する手法の開発を目指す.
- ▶ 信頼性の高い地上参照データが整備されれば、より広範囲を一括観測可能な静止気象衛星「ひまわり」の観測データを用いて、 小規模な植生バイオマス燃焼を全球規模で効率的に把握する手法の開発を目指す.

[1] Global Carbon Project. (2024). Briefing on key messages: Global Carbon Budget 2024. Earth System Science Data. [3] Randerson, J. T., Chen, Y., van der Werf, G. R., Rogers, B. M., & Morton, D. C. (2012). Global burned area and biomass https://globalcarbonbudget.org/ (参照2025-01-09) burning emissions from small fires. Journal of Geophysical Research: Biogeosciences, 117(G4). [2] van der Werf, G. R., Randerson, J. T., Giglio, L., van Leeuwen, T. T., Chen, Y., Rogers, B. M., Mu, M., van Marle, M. J. E., [4] McCarty, J. L., Korontzi, S., Justice, C. O., & Loboda, T. (2009). The spatial and temporal distribution of crop residue Morton, D. C., Collatz, G. J., Yokelson, R. J., & Kasibhatla, P. S. (2017). Global fire emissions estimates during 1997–2016. burning in the contiguous United States. Science of the Total Environment, 407(21), 5701-5712. Earth System Science Data, 9(697–720).

高精細多層地表・地下情報を用いた森林域の活動的斜面変動把握に向けて 早川裕弌・Daniel Newman・笠井美青・桂 真也(北海道大学)・加藤 顕(千葉大学) P-12

森林に覆われた活動的な斜面の変動を、従来の点的な観測だけでなく、面的・立体的な空中・地上観測を用いて把握し、樹木と土塊 の地生態学的な相互作用を明らかにする。地球環境科学研究院が有する最先端の表層環境計測技術と、農学研究院が有する地下観測 技術および地すべりのメカニズム・対策に関する知見とを結集し、変動斜面における地表と地下の詳細を立体的に明らかにする。





iPad LiDARを用いた壁面緑化の葉面積推定手法の開発

Leaf area estimation for green faserd using iPad LiDAR scanner

背景・研究対象地

- ・ヒートアイランド現象の緩和や生物多様性の向上、二酸化炭素固定のため壁面緑化が都市部で盛んに行われている
- 多様な機能の検証ために壁面緑化の葉面積推定が必要とされるが人為では労力がかかる ・廉価で導入がしやすいiPad ProのLiDAR計測アプリを使った葉面積推定手法を開発した

場所:茨城県つくば市戸田建設(株)筑波技術研究所グリーンオフィス棟(右図) 供試材料:建物の外壁である東面の7つの壁面緑化用ユニット(大きさ-縦約3m・横約1m) 測定スケジュール:2024年5月から11月まで毎月7ユニットについてデータを取得

器材:iPad Pro(第5世代,OS Ver16.2)のLiDARスキャンアプリSite Scape(V1.7.16)(点密度:High)を使用 樹種:常緑種テイカカズラ,スイカズラ,落葉種にはヤマブドウ,ヤマフジ,ノブドウ

<mark>実測葉面積の測定:ユニットごとに約2700㎝の枠を設定し**その範囲内の葉を毎月採取**。採取した葉から樹種ごとに30枚をスキャナ-</mark> にかけ1枚平均の葉面積を計算、これと枚数を乗算し、全ての樹種を足し合わせることで実測値(実測葉面積)とした



報を持つ点群データ

結果 【ボクセル数と実測葉面積の単回帰分析】 (青線:全てのデータで回帰・赤線:2000ml以下で回帰)

【月ごとの葉面積2000cm²以下の残差プロット】 (赤線:誤差0cm²)



考察

・実測葉面積2000cm²以下のデータにおいて高い正の相関(r=0.68)と決定係数(R²=0.46)を得ることができた

・精度の程度を表す二乗平均平方根誤差(RMSE)は実測葉面積が2000cm以下であれば約340cmであり、面積あた りの葉面積を表す葉面積指数(LAI)など葉群の概略値の推定に応用が見込める

- ・葉面積2000cm²以下のデータにおける残差の分析をしたところ月ごとに残差の大きさが変化する傾向があった これより測定時の天気(光条件や風)などの外的な誤差要因の可能性が考えられる
- レーザー計測と同時に撮影した写真から、高い実測葉面積を持つ壁面緑化植物の計測時に情報の欠損が見られ、 (Piotr et al 2022)や(Lorenzo et al 2022)の研究と類似して、数cm単位の複雑な起伏の計測が難しいことを示唆

ボクセル数:26 →推定葉面積:325cm²







山田誠太郎*1・下野涼介*2・加藤顕*1

1千葉大学大学院 園芸学研究院

*2千葉大学 園芸学部

Sentinel-1およびPlanetScopeによる薄氷域観測

Thin sea ice area observation using Sentinel-1 and PlanetScope

○若林 裕之*1·北野谷 太郎*2·大山 勝徳*2·長 幸平*3

Hiroyuki Wakabayashi ^{*1}, Taro Kitanoya ^{*2}, Katsunori Oyama ^{*2}, Kohei Cho ^{*3} *1: 東北学院大学, *2: 日本大学工学部, *3: 東海大学

Email : hwaka@mail.tohoku-gakuin.ac.jp

| 研究背景 | | 研究目的な | さよび報告概要 | |
|--|---|---|---------------------------------------|------------------------|
| ・海氷は、高いアルベドで太陽光を反射し、大気-海洋間の熱交換を遮断する役割を担っている。 ・薄氷域の熱放射量は比較的大きいため、海氷域における薄氷域の割合を把握することは、地球温暖化をモニタリングする上で非常に重要である。 ・高分解能リモートセンシングデータを使用して薄氷域を広範囲かつ高精度に検出できれば、気候モデルの精度向上につながると考えられる。 | 高分解能リモーを目的とする。 本報告では、20、て、その実験概述の方法のでの方法での定義での方法での方法の目子の目子の方法の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の方法の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の目子の | トセンシングデータ 24年2月下旬に行った 要と以下のデータ解 band SARデータ 光学センサデータ 見測データ | を使用して広範囲の薄約 北海道野付湾における第 行結果を示す. | 氷域を検出すること 海氷観測実験につい |
| 高分解能リモートセンシングデータによる薄氷観測の可能性 | | 衛星 | 観測データ | |
| 光堂センナデータ | PlanetScope光学 | センサデータ諸元 | Sentinel-1 SAR | データ諸元 |
| ルテビンフリーア ・氷回20cmに下の想氷ボでけ可相近去めの反 ¹²⁰ <u>BAND3(0.63·0.69µm)</u> BAND4(0.76·0.90µm) | Satellite(Sensor) | PlanetScope(SuperDove) | Satellite(Sensor) Observation mode | Sentinel-1B IW mode |
| | B1 (Coastal Blue) | 431 - 452 nm | Center frequency (wave length) | 5.405 GHz(5.6 cm) |
| 射率と水厚の間に局い止の相関かある. ™ → ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ | B2 (Blue) | 465 - 515 nm | Ground range coverage | 251.8 km |

B3 (Green

 高空間分解能光学センサデータを使用して 現地観測データと照合することによって、薄 氷域の可視近赤外反射特性を把握する. 合成開ロレーダ (SAR) データ

- 海水面が凍結し始めると、表面が滑らかな 薄氷が発生した後、氷厚が数cm程度まで後方 散乱係数が減少する.
- ・氷厚が数cmから20cm程度まで成長するのに 伴い、後方散乱係数はフロストフラワーの発 生やラフティング等で表面粗度が大きくなる ため後方散乱係数が上昇する.
- ・海氷が20cm以上に成長するとブライン排出 により海氷面の塩分濃度が低下するため、後 方散乱係数が小さくなる傾向となる.



FORMOSAT RSI海氷厚変化に伴う放射輝度変化

Cho, K. and K. Naoki, 2022: Procedure of extracting thin ice areas in the Sea of Okhotsk using MODIS data, ISPRS Annals of the Photogrammetry, Remote Sensing and Spatial Information Sciences, Volume V-3-2022 XXIV ISPRS Congress, 6-11.



Onstott, R.G., 1992: SAR and scatterometer signatures of sea ice, in Microwave Remote Sensing of Sea Ice (Geophysical Monograph 68), F.D. Carsey Ed. Washington D.C., American Geophysical Union, 73-104.

| Move Length | B4 (Green II) | 547 - 583 nm | | | |
|--------------------|------------------------|---|--|--|--|
| wave Length | B5 (Yellow) | 600 - 620 nm | | | |
| | B6 (Red) | 650 - 680nm | | | |
| | B7 (Red Edge) | 697 - 713 nm | | | |
| | B8 (NIR) | 845 - 885 nm | | | |
| Spatial Resolution | | 3.7 m | | | |
| | Frame size | 32.5 km × 19.6 km | | | |
| Obse | ervation date and time | Feb.22,2024 10:12 JST Feb.23,2024 9:22 JST | | | |

513 - 549 nn



| Incidence angle | 29.1 - 46.0 deg. |
|--------------------------------------|-----------------------------|
| Number of sub-swath | 3 |
| Spatial resolution (range x azimuth) | 20.3 - 20.5 m × 22.5-22.6 m |
| Number of looks (range x azimuth) | 5 × 1 |
| Pixel spacing (range x azimuth) | 10m × 10m |
| Noise Equivalent Sigma-0 (NESZ) | -22 dB |
| Polarization | VV+VH |
| Observation date & time | Feb.21,2024 05:24 JST |

Ground range coverage

Backscattering analysis procedure

(1)Download Ground Range Detected(GRD) data from Open Access Hub. (2) Apply accurate orbit data. (3)Calibrate SAR(DN) data to get gamma-naught. (4)Transform onto UTM coordinates with foreshortening correction (Range-Doppler Terrain Correction). Zone : 54, Pixel spacing : 10.0m. (5) Data extract at sampling points (3 by 3)

| | | 1pixel=10m $	imes$ 10m | | |
|-------|-----|--------------------------|---------|--------|
| 5.5dB | OdB | (1500 $	imes$ 1000pixel) | -35.5dB | -10.0d |



前処理終了後のSentinel-1SARデータ

現地観測データ







17 90

Sentenel-2/MSI画像にプロットした観測船の航跡等(2024年2月25日)

現地氷厚観測結果



解析結果



B4>B3>B6>B2>B5>B7>B1>B8(単回帰決定係数)

PlanetScope重回帰分析結果(8バンド)

| | coef | std err | t | P> t | [0.025 | 0.975] | | | otd own | | D ₂ + | FO 025 | 0.0751 | | |
|-----------------------------------|---|---------------------------------------|-----------------------------------|--------------------------------|---|---|---|---|---|--------------------------|-------------------------------|-------------------------------------|--------------------------|---|-------------|
| B1 | -4.4364 | 3.481 | -1.274 | 0.219 | -11.750 | 2.877 | | coer | sta en | - · | r> y | [0.025 | 0.975] | | |
| B2 | -13.8472 | 7.495 | -1.848 | 0.081 | -29.593 | 1.899 | В | 2 -21.14 ⁻ | 3 4.552 | -4.644 | 0.000 | -30.637 | -11.645 | | |
| B3 | 23.9856 | 12.961 | 1.851 | 0.081 | -3.245 | 51.216 | В | 3 21.732 | 1 12.626 | 1.721 | 0.101 | -4.604 | 48.069 | | |
| B 4 | 21.1622 | 10.060 | 2.104 | 0.050 | 0.027 | 42.297 | В | 4 24.747 | 5 8.775 | 2.820 | 0.011 | 6.444 | 43.051 | g g g g g g g g g g g g g g g g g g g | |
| B 5 | -12.9159 | 6.022 | -2.145 | 0.046 | -25.568 | -0.264 | В | 5 -15,226 | 8 5,662 | -2,689 | 0.014 | -27.037 | -3.416 | | |
| B6 | -7.0913 | 9.690 | -0.732 | 0.474 | -27.450 | 13.267 | | 7 -11 305 | 5 2 528 | -4 472 | | -16 579 | -6.032 | | |
| B7 | -9.1862 | 4.476 | -2.052 | 0.055 | -18.590 | 0.218 | | | | | . 0.000 | 10.070 | 0.002 | -35 - 35 - 35 - 35 - 35 - 35 - 35 - 35 | |
| B 8 | 3.2094 | 1.284 | 2.500 | 0.022 | 0.512 | 5.907 | В | 2.069 | 0.724 | 2.857 | 0.010 | 0.558 | 3.581 | M1 0.34791 M1 0.022305 M1 0.81024 M1 0.13309 M2 -0.012279 M2 -0.00035911 M2 -0.026638 M2 -0.0035987 | |
| | R-so | uared: | 0.937 | Adj. F | R-squared | 1: 0.908 | | R | -squared: | 0.932 | Adj. I | R-squared | : 0.911 | $\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$ | |
| | | | | | | | | | | | | | | Ice thickness(cm) Estimated ice thickness(cm) | |
| bands | : B3>B4 | >B2>B5 | >B7>B6 | 6>B1>E | 88(偏回 | 帰係数) | | 6bands : | B4>B3>B2 | :>B5>B7 | 7>B8 | (偏回帰係 | 〔数〕 | 現地観測氷厚(Feb.24,2024)と後方散乱係数との関係 PlanetScope推定氷厚(Feb.23,2024)と後方散乱係数との関係 | 系 |
| | | | | | | | | まとめ | | | | | | 謝辞 | |
| 2024 4析を 下に Plar B3(0 | 年2月1 実施し 示す netScop netScop | 「 り り ら し し と B4 | 行って inetS ンド バン (Gree | た北 cope 解析 ドの en I | 海 道 よ の (重 の (王 の (王 の (の (町 の (の (町 の (の (町 の の (町)の) の (町)の) の (町)の) の (町)の) の (町)の) の (町)の) の (町)の) の)の (町)の) の)の (町)の) の)の (つ)の) の)の (つ)の) の)の (つ)の) の)の (つ)の) の)の (つ)の) の)の (つ)の)の (つ)の) の)の (つ)の) の)の (つ)の) の)の (つ)の) の)の (つ)の (つ)の) の)の (つ)の (つ)の (つ)の) の)の (つ) (つ) | 付湾にお Sentine , 最も氷 分析によ った. 但 | Sける海 I−1 SAI く厚と相 よって判 目し、現 | 事 永観測 Rデータ 関が高 K厚推定 見地観測 | 実験につ の 薄 水 ば た を ぞ を ぞ | ついて 成にお はB4 正見る | 、現 ける (Gree た結 と, | 地観測 特性を n II)で 果, 偏 海氷の | および 評価し あった 反射率 | ・本研究は、JAXAのGCOM-W衛星検証プログラムの一環とした。 ・工業大学環境リモートセンシング研究センター共同利用 ・千葉大学環境リモートセンシング研究センター共同利用 ・千葉大学環境リモートセンシング研究センター共同利用 ・千葉大学環境リモートセンシング研究センター共同利用 ・千葉大学環境リモートセンシング研究センター共同利用 ・千葉大学環境リモートセンシング研究センター共同利用 ・千葉大学環境リモートセンシング研究センター共同利用 | し 用 供 |

| PlanetScope重回帰分析結果(6バンド) |) |
|--------------------------|---|
|--------------------------|---|

| | coef | std err | t | P> t | [0.025 | 0.975] | | | otd own | | D ₂ + | FO 025 | 0.0751 | | |
|-----------------------------------|--|---------|--------|--------|-----------|-----------------|---|------------------------------|-----------|---------|-------------------|---------------|---------|---|---|
| B1 | -4.4364 | 3.481 | -1.274 | 0.219 | -11.750 | 2.877 | | coer | sta en | - · | r> y | [0.025 | 0.975] | | |
| B2 | -13.8472 | 7.495 | -1.848 | 0.081 | -29.593 | 1.899 | В | 2 -21.14 ⁻ | 3 4.552 | -4.644 | 0.000 | -30.637 | -11.645 | | |
| B3 | 23.9856 | 12.961 | 1.851 | 0.081 | -3.245 | 51.216 | В | 3 21.732 | 1 12.626 | 1.721 | 0.101 | -4.604 | 48.069 | | |
| B 4 | 21.1622 | 10.060 | 2.104 | 0.050 | 0.027 | 42.297 | В | 4 24.747 | 5 8.775 | 2.820 | 0.011 | 6.444 | 43.051 | g g g g g g g g g g g g g g g g g g g | |
| B 5 | -12.9159 | 6.022 | -2.145 | 0.046 | -25.568 | -0.264 | В | 5 -15,226 | 8 5,662 | -2,689 | 0.014 | -27.037 | -3.416 | | |
| B6 | -7.0913 | 9.690 | -0.732 | 0.474 | -27.450 | 13.267 | | 7 -11 305 | 5 2 528 | -4 472 | | -16 579 | -6.032 | | |
| B7 | -9.1862 | 4.476 | -2.052 | 0.055 | -18.590 | 0.218 | | | | | . 0.000 | 0.070 | 0.002 | -35 - 35 - 35 - 35 - 35 - 35 - 35 - 35 | |
| B 8 | 3.2094 | 1.284 | 2.500 | 0.022 | 0.512 | 5.907 | В | 2.069 | 0.724 | 2.857 | 0.010 | 0.558 | 3.581 | M1 0.34791 M1 0.022305 M1 0.81024 M1 0.13309 M2 -0.012279 M2 -0.00035911 M2 -0.026638 M2 -0.0035987 | |
| | R-so | uared: | 0.937 | Adj. F | R-squared | 1: 0.908 | | R | -squared: | 0.932 | Adj. I | R-squared | : 0.911 | $\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$ | |
| | | - | | | | | | | | | | | | Ice thickness(cm) Estimated ice thickness(cm) | |
| bands | : B3>B4 | >B2>B5 | >B7>B6 | 6>B1>E | 88(偏回 | 帰係数) | | 6bands : | B4>B3>B2 | :>B5>B7 | 7>B8 | (偏回帰係 | 〔数〕 | 現地観測氷厚(Feb.24,2024)と後方散乱係数との関係 PlanetScope推定氷厚(Feb.23,2024)と後方散乱係数との関係 | 系 |
| まとめ | | | | | | 謝辞 | | | | | | | | | |
| 2024 4析を 下に Plar B3(0 | 024年2月下旬に行った北海道野付湾における海氷観測実験について、現地観測および衛星観測データの 所を実施し、PlanetScopeおよびSentinel-1 SARデータの薄氷域における特性を評価した。主要な結果を 下に示す. ² lanetScope単バンド解析の結果、最も氷厚と相関が高いバンドはB4(Green II)であった。 PlanetScope複数バンドの重回帰分析によって氷厚推定精度を評価した結果、偏回帰係数が高いバンドは 33(Green I)とB4(Green II)であった。但し、現地観測データを見ると、海氷の反射率は厚さ20cm以上で 約4しており、光学センサで20cm以上の海氷厚を推定することは極めて難しいと考えられる。 | | | | | | | | | | | | | | |





MODIS用に開発された薄氷検出アルゴリズムをPlanetScopeに適用した結果



薄氷検出結果でマスクしたSentinel-1画像



Sentinel-1





Determination of excess and deficient amount of paddy irrigation water for efficient irrigation system operation

OGunardi Sigit¹・森貴之²・本郷千春³

¹Regional Office of Food Crops Service West Java Province ²千葉大学融合理工学府 ³環境リモートセンシング研究センター



研究背景・目的

対象地域の現状

- 灌漑システムの合理化による適切な 水管理体系の構築において、水収支 の時空間分布を把握することは重要
- 河川から灌漑用水を取水しており, 上流から下流へ配水しているため
 下流域で干ばつによる被害が確認
- 毎年作付け状況が変化する営農管理 を反映した水利用に対する水不足の 定量的な評価には至っていない



♀ インドネシア 西ジャワ州

対象地域

研究目的

- ✓ 作付状況の変化に伴う水稲の栽培に必要な水量の算出
- ✓ 灌漑水の過不足量の把握による水不足発生要因の考察







頭自上を利用して流域主体に適不定なく水配分を 最適化することによる効率的な配水計画策定が必要 適応戦略モデルに貢献

ZYBO Z7-20を用いたFPGAベースの リアルタイム画像処理システム基盤



難波一輝 Josaphat Tetuko Sri Sumantyo

大塚祐生

千葉大学大学院融合理工学府数学情報科学専攻情報科学コース



画像処理部

CP-SAR搭載UAVを用いた実験

画像処理部の構成

・地球の観測を時間、天候に影響されずに 行える円偏波合成開口レーダ(CP-SAR)

・無人飛行機(UAV)に搭載しての前実験

・多くのデータをリアルタイムに処理する ため、並列処理が得意なFPGAを利用 ・主に制御を行うPS部(CPU) + OS

画像処理を担うPL部(FPGA)から構成

| 画· | 像処理 | 部 | | | | |
|----|-----------|---|----------|---|-----|--|
| | YBO Z7-20 | | | | ı — | |
| | OS | | PL(FPGA) | 1 | | |



事前知識

SAR画像処理

・画像は様々なノイズがあり不鮮明なこ とからリアルタイム画像処理が必要

- ・ZYNQ(FPGA + CPU)に実装
- ・PetalinuxツールでOS開発

FPGA

(レーダ用)

ZYBO Z7-20

・Range Doppler Algorithmで処理



画像処理プロセス

PS→PL→PS→PLという順で細分化

・細分化することで保守性改善 OS搭載によるBOOT機能追加(実用性)

・従来研究に比べ面積70%,重量93%削 減

・通信機能の完成・SPI通信の回路作成



| | OS OS SD |
|-------------|---------------------------------------|
| 画像処理システム | まとめ・今後 |
| 画像処理システムの構成 | ・PS→PLで画像保存テスト |
| - UAV X | ・画像処理部の作成 |
| | ・完成後、ソフトウェアを搭載し更なる性 能向上 ロバを用いた飛行実験 |

SD

PMOD





山田美羽(香川高専), 宮崎貴大





きれいな写真が撮れる 日時は限られている…



本研究では衛星観測画像から予測を行い, 風景イメージの画像生成およびその評価を行う

気象衛星画像から…





AIが風景画像を生成!





pix2pixを用いた学習とその結果

RGB合成を用いて、3バンドを1つの画像に



pix2pixを用いて学習し,風景画像を生成 生成した偽画像 条件画像 条件画像 Generator 生成器 実際の画像 Deep Learning 判定 Discriminator 判定器を欺け 判定器 偽画像 るように学習

2023/02/13~2023/02/15の3日間のデータをテストに利用 〈使用データ〉 ・2022/05/19~2023/01/19の約9ヶ月間のデータ \rightarrow 2024/11/19~2024/12/20の1ヵ月のデータをテストに利用 ・2023/11/17~2024/11/10の約1年間のデータ \rightarrow







■ 生成した画像の評価





| ・対象:情報工学科の4,5年生と | |
|-------------------|--|
| 所属するプロコンチームの1~5年生 | |
| ・参加人数 : 57人 | |
| ・右効回答数: 491 | |







卒業研究で開発したAIの評価に使用します。

【アンケートの結果】



- · imgsimでは選択された画像とされなかった画像に差が生じた.
- ・imgsim:Pythonのライブラリ.特徴ベクトル間の類似度の差を計算 (今回は30を最大値として正規化)
- KMeansクラスタリングを利用して境界値を算出 = 0.49795…



imgsimで類似度が 0.5 以上 → 人が似ていると感じる

本研究で使用した観測データは、宇宙航空研究開発機構(JAXA)の分野横断型プロダクト提供サービス(P-Tree)より提供を受けました.



衛星Lidarは、離散的なフットプリントによる観測で全球規模での森林構造と地表面標高の計測を可能にする重要な観測アプローチである。 なかでもNASAのミッションの一つであるGlobal Ecosystem Dynamics Investigation (GEDI)は約25 m径のフットプリントで観測を行うが、 数十メートル程度の位置誤差が含まれており、高精度な地上検証データとの比較において課題となっている。本研究では、日光地域のGEDI データを対象に、線形補正と時系列データ分類手法であるDynamic Time Warping(DTW)を応用した遺伝的アルゴリズムによる位置補正 手法を開発した。その結果、従来の線形補正では平均絶対誤差(MAE)が40.2 mから39.3 mへの限定的な改善に留まったのに対し、DTW を用いた位置補正では23.6 mまで改善された。特に起伏のある地形において顕著な効果が確認され、本手法の有効性が実証された。この手 法はSatellite LiDAR Point Adjustment (salpa) R packageとして公開予定である。



Fig. 2. Study area and alignment of GEDI shots.

RESULTS

Positional Adjustmentでは水平方向に+29.24 m, 垂直方向に+28.86 m移動することで、最適な位置補正が行われた.

Raw DEM

Linearly Alignment DEM

Positionally Adjusted DEM



Fig. 3. Scatter plots of raw and adjusted DEM against the reference DEM.

Table 1. Mean absolute Error of raw and adjusted DEM against the reference DEM.



| | RAW GEDI | Linear Adjustment | Positional Adjustment | |
|---------|----------|-------------------|-----------------------|--|
| MAE (m) | 40.2 | 39.3 | 23.6 | |

Fig 4. Differences of trajectories from raw and adjusted DEM to GEDI-derived DEM.

ACKNOWLEDGEMENTS

本研究は科研費B 23K23639および千葉大学CEReS共同利用研究CJ23-11,CJ24-11の助成を受けた.

目的

0 火星でのダスト巻き上げには、大域的な風以外にも大小のつむじ風などの寄与量が大きいと言う指摘が ある。その測定のために火星の日中でも使用できる小型で低電力のLIDARを開発している。

火星用に開発している小型LIDARの性能テストを行った。 ・屋外で太陽光下でどれぐらい測れるかをテストする。 ・巻上げ過程の気象観測を行い、風速と巻上げ量の関係を調べる。

実験場所:京都府立堀川高校の嵯峨野グラウンド

10cm³ Mini-lidar

| Transm | itter | Cassegrain Receiver | | | |
|-------------------------------|---------------------------------------|----------------------------------|-----------------------|--|--|
| Light Source | NUV-LED NCSU034B (Nichia Corp.) | Barrel | 5 cm | | |
| Wavelength | 385 nm | F.O.V. | 3 mrad | | |
| Pulse Width | 10 ns | Primary Mirror Aperture | 10 cmộ | | |
| Pulsed Power | 0.75 W | Primary Mirror Focal Length | 72.25 mm | | |
| Pulse-Repetition Frequency | 500 kHz | Secondary Mirror Diameter | 2.5 cm¢ | | |
| Beam Divergence | 70 mrad | Secondary Mirror Focal Length | -25 mm | | |
| Beam Size | 3 cmộ | Sensor | PMT Hamamats R6350 | | |

+ High Speed & High Resolution Photon Counte

結果



Two versions of the compact LED lidar for near-range ground experiment: (1) version 1, and (2) version 2. They were setup in a biaxial configuration with angle adjuster.



火星のダストデビル(つむじ風) NASAのspirit ローバーで撮影されたもの





測器の配置関係:フィールドの南西端から北東に向かい ライダーで測定、ほぼ視線に沿うように補岡大と岡山大の気圧計を並べた。 今回はライダーは通常のダストを計測する物に加えて、ドップラーライダーも 初のフィールド試験を行った。

まとめ ・ 地球では、日中でも計測できた。もう少し短波長であれば火星でも、潮定できる。 385cmの波長の場合、1桁程度太陽光が強いと思われるのでこのままで 潮定できるかについては感度の検証が必要。 っむじ風は観測できなかった。 学校のグラッンドはまごりやすいと考えたが、自然に起こるのを待つのはあまり よくないかもしれない。 来年度に向けて、人工的な渦生成をする仕組みを考えるのがよいと思われる。 ・ ダストの測定についてはほぼ完成してきたと考えられる。 ・ データを処理し、未発表におけるパックグラウンドの量およびその時空間変動を ¹⁴⁴





左:砂が巻上げられていない場合。右: 8.5m の地点に砂を撒いた場合。きちんと位置が測れていること が確認できる。左側の場合でも、11:05:50あたりに風により巻上げられたダストが観測されていることが 確認できる。左側の場合でもには、背景地の子満れなど処理が必要と考えられる。



新しくドップラーライダーを開発して フィールドテストを行った。 散乱光のドップラーシフトを測定することで 風速を計測することが可能。



青い線が測定点近傍の風速計の示した風速。オレンジの点がドップラーライ ダーで得られた風速であるが概ね、よい一致を示している。10.50頃に大き く外れた価があるが、これは近くてわざと沙を見わめげており空気と馴染む 前の粒子の速度を測定したものと考えられる。 スロトロンム・エーンいっと専用した空かな2000年の一般のたちメンター そのようなシチュエーションを再現した室内実験で同様の信号が得られるこ とは確認済み。

謝辞 謝辞 この実験は京都市立堀川高校の嵯峨野グラウンドをを利用して行いました。 フィールドを利用させていくださった畑川高校には厚くお礼申し上げます。 また、実験には、多くの研究者が参加してくださいました。学生さんはデーク取り、解析にご協力してくれました。最後に お名前をおげさせていただきます(敬称絶)。ありがとうございました。 千葉大:大久(VIO3)、志田(VI2)、伊厳ケイン(M1)、石井さん(M1)、原くん(B4) 岡山大: は素(7(33)、西川(晩賀)、平塚(D3)、山本耕大(D1)、濵島(M2) 福岡大: 高島久洋(教授)、原圭一郎(助教)、新竹(B4)、神出(B3)

乙部直人*1, 椎名達男*2, 千秋博紀*3, はしもとじょーじ*4, 岩山隆寛*1, 飯澤功*5 |山隆見「, 跋岸切 5 *1 福岡大学理学部 *2千葉大学大学院工学研究科 *3千葉工業大学惑星探査研究センター *4岡山大学大学院自然科学研究科 *5京都市立堀川高校

P-21 火星気象センサ開発に向けた フィールド試験



The 27th CEReS Environmental Remote Sensing Symposium

CHIBA UNIVERSITY

イオノゾンデを用いた短期地震予測の最適パラメータの検討

笹沼千夏1, 三石隼也1, 服部克巳2,3,4, 吉野千恵2, 劉正彦5 1. 千葉大学理学部地球科学科、2. 千葉大学大学院理学研究院、 3. 千葉大学環境リモートセンシング研究センター、4. 千葉大学災害治療学研究所、5. 台湾国立中央大学

1. 概要 地震活動は人間社会に大きな影響を及ぼしてきた。短期予測技術が実現すれば、その被害の軽減が期待されるが未だ達成していない。 しかし、近年地震活動に先行した電離圏異常が報告されている。

本研究では地震に対する電離圏異常の有意相関の調査と前兆性の評価を行い、電離圏観測による短期地震予測の可能性を調査した。

2. 研究背景・目的

- 1995年兵庫県南部地震(M7.3) 家屋の倒壊や火災によって都市機能が麻痺、復旧に数年以上かかる大規模被害
- 2011年東北地方太平洋沖地震(Mw9.0)

福島第一原子力発電所事故の発生



- 1958-2017年の国分寺イオノゾンデデータにおける統計解析では地震 6-10日前に有意なNmF2増加の異常が発生 [三石,2020]





electron density (m-3)

1011

1010

 10^{9}

(MHz)

エコートレース(イオノグラム



8. Superposed Epoch Analysis (SEA)

地震に先行するNmF2異常の統計解析(有意相関)

①1日当たりのNmF2異常発生時間を調査し、 10時間を超えた日を異常日とする。

②地震発生日前後45日間において異常日の 有無を調査し、足し合わせる。

9. Molchan's Error Diagram (MED) 解析

 $NmF2[m^{-3}] = 1.24 \times 10^{10} \times (foF2[MHz])^2$ foF2: F2 層臨界周波数

地震発生日

③異常日から△日後のL日間を地震が

起こるとする予測日とする

閾値を超えた場合、有意にNmF2異常が発生したと判断する

15. 参考又献

- [1] Liu et al., 2004a, JGR 15(3),371-383
- [2] 三石,2021,日本大気電気学会第99回研究発表会
- [3] Molchan et al, 1992, JGR 97(B4), 4823-4838
- [4] Han et al, 2017, GJI 208,482-490

═╆╽┯┹┹

本研究では国立研究開発法人情報通信研究機構(NICT)のイオノゾンデ各種読取値のデータ、および気象庁の地震カタログ、およびUnited Sates Geological Survey(USGS) Earthquake Catalogを使用した。 本研究の一部は、地震・火山噴火予知協議会の「災害の軽減に貢献するための地震火山観測研究計画(第3次)(課題番号:CBA_01 研究代表者:服部克巳)」を

使用した。深く感謝申し上げる。

野口克行、遠香萌(奈良女子大学) 入江仁士(千葉大学)

Introduction | リージョナルダストストーム

◆ リージョナルダストストーム 境界層上部の気温分布から3種類に分類 [Kass et al., 2016] A storm: Ls 205-240~235-270° B storm: Ls 245-260~285-295° C storm: Ls 305-320~305-335°

B stormは65°S以南に限定される

| Table 1. Generalized Storm P | arameters ^a | | |
|-------------------------------------|------------------------------------|-------------|-------------|
| | A Storm | B Storm | C Storm |
| Starting L _s | 205°-240° | 245°-260° | 305°-320° |
| Rise time | 4°-12° | 5° – 20° | 0°-10° |
| Duration | 15°-40° | 30°-45° | 3°-15° |
| Ending L _s | 235°-270° | 285° – 295° | 305° - 335° |
| Peak temperature | 210 K-230 K | 210 K-225 K | 200 K-225 K |
| Northern response | Yes | None | Sometimes |
| ^a Ranges are rounded and | enlarged to reflect limited sample | 2. | |

Figure 2. Daytime zonal mean dust structure in MY 31 at 50 Pa (\sim 25 km) based on MCS retrieved dust profiles. The colors show the log₁₀ of dust extinction per kilometer at 463 cm⁻¹ (22 µm).

Kass et al. 2016, Tab.1 RDSの特徴 Fig. 2 ダスト緯度分布の季節変化(昼側帯状平均MCSデータ)

Introduction | B stormの数値シミュレーション

- Batterson et al. 2023
 - B storm期間中に発生するダストプルームを再現 (NASA Ames Mars Global Climate Model)
 - B storm期間中に南極上空で発生するダストプルームにより、 ダストが下層の混合層を超えて中層大気まで巻き上げられていることが分かった
 - シミュレーションの時期・場所: B storm期間中(Ls=254.09-277.47°) 70°S以南、東半球(25-125°E)
 - 下層の混合層は、1スケールハイト程度
 - ダストプルームの特徴(規模・高度) 経度幅25-50°・3-4スケールハイト(~10Pa)
 Ls=259.98°
 最大時は、経度幅50-100°・5スケールハイト(~3Pa)

气压 [Pa]

50

100

200

400 600

-150°

2 4 6

-100°

経度

50°

8 10 12 14 16 18 20 22 24 Dust Mixing Ratio [ppm]

0° Longitude 100°

150°

Batterson et al. 2023, Fig. 6

- B storm中に、数値シミュレーションで予測されたようなダストプ ルームが本当に存在するのか?
- ・極軌道衛星の特徴を生かし、比較的短時間でサンプリング可能な極 域上空におけるダストプルームの時空間構造を、MRO探査機搭載 MCSセンサデータを用いて調べる

Data | MRO-MCS

探査機MRO (Mars Reconnaissance Orbiter)

- 2005年8月打ち上げ(米NASA)
- 2006年に観測開始
- 太陽同期極軌道(LT3・15時に観測)で
 大気の周縁を観測
- 軌道周期:112分12秒
- ・ 軌道間の間隔(経度方向):27°

- 熱赤外放射計MCS (Mars Climate Sounder)
 - 観測波長帯:
 可視光1チャンネル・赤外線8チャンネル
 - 放射輝度プロファイルから、
 気温、ダスト・水氷雲消散係数を導出
 - ・ 鉛直分解能:約5km、
 地表付近~約80kmまで観測

本研究ではB storm期間中のデータを使用

Ls : 250-290°

緯度 : 30-90°S

Data | MRO-MCS

- ◆ MRO-MCSによる観測
 - ・ 軌道周期:112分12秒、軌道間の間隔(経度方向):27°

McCleese et al. 2007 Fig.10 24時間のMCS観測地点(メルカトル図) 南極を中心とした MCSの観測地点例(in-track)

Result | ダストプルームの特徴(モデルとの比較)

◆ モデル(Batterson et al. 2023)

| | 通常 | 最大 |
|-----------|----------------|-----------------|
| 経度幅(75°S) | 25-50 ° | 50-100 ° |
| 経度方向の大きさ | ~380-770km | ~770-1500km |
| 気圧高度 | 10Pa | 3Pa |

MRO-MCSデータ

| | MY35 ORB_216 |
|----------|--------------|
| 緯度幅 | 20-30° |
| 緯度方向の大きさ | ~1000-1800km |
| 気圧高度 | 3Pa |

Fig. 6. Simulated dust mixing ratio (color-filled), shortwave heating rate (contoured), and vertical velocity (arrows, blue for rising air, black for sinking air) at 75° S and L₃ = 259.98°. The vertical dashed line indicates the subsolar position. (For interpretation of the references to color in this figure legend, the reader is referred to the web version of this article.)

Result | ダストの緯度気圧分布(軌道毎) MY35

MY35 Ls=260.3-260.9 (UTC: 2020/08/17_222750.594-2020/08/18_213020.289) ~23h LAT: 30-90S

- 連続した軌道において、極付近でダストプルームが見られる
 軌道周期は約2hであり、別のプルームを捉えているのか、ひとつのプルームを捉えているのかについては後述
- 正規化した値では、ダストプルーム内部の方が下部よりも大きい場合 が見られる

Discussion | 連続した軌道で捉えているダストプルームについて

- MY35 ORB175 (Ls=258), ORB214 (Ls260)
 LAT: 30-90S
- ◆ 緯度高度分布・ダスト高度分布から、ダストプルーム上端高度と境界層の厚さを推定

まとめ

- MRO-MCSデータより、B storm期間中に発生するダストプ ルームを観測的に捉えた。
- •特にMY35、Ls260付近でダストプルームが確認された。他の火星年においても、同様のプルームが見られた。
- •MRO-MCSデータから確認されたダストプルームの発生頻 度は1MYあたり数例であった。
- ・観測されたダストプルームの特徴(規模・高度)は数値モデル(Batterson et al. (2023))と整合的。

ただし、Batterson et al. (2023)では特定の緯度(75°S)における経度方向の特 徴を示していたのに対し、本研究では緯度方向の特徴を捉えている(MROが太 陽同期極軌道で南北方向に軌道をとるため)ことに留意。

深層学習を用いた高精度林冠高マップの作成

○澤田義人^{1,2} • 三橋 怜^{2,3} • 加藤 顕¹

千葉大学大学院園芸学研究院 宇宙航空研究開発機構研究開発部門MOLIプロジェクト 千葉大学大学院環境リモートセンシング研究センター

要旨

本研究では、GEDI L2Aプロダクト林冠高(rh 095)とPlanetScope衛星画像の融合 によりwall-to-wall林冠高マップを作成した。誤差の大きなGEDI L2林冠高の影響を 防ぐために早期停止手法を導入した。対象地域(伊豆)における樹高推定誤差は RMSEで4.94mであった。本研究で開発した自動早期停止機能によって推定誤差 はRMSEで1.7m以上大幅に減少した。

この研究で使用されたトレーニングデータの25%には大きな高さの誤差が含まれ ていたが、この早期停止方法により、これらの誤差のある教師データの事前スク リーニングを省略できる。さらに、データスクリーニングを省略したことにより外部 参照データも必要ない。本研究の手法では、学習を終了するタイミングも自動的 に決定される。

この方法により、高精度のグローバル樹高マップを作成するために必要な時間 と計算リソースを大幅に節約できる。

MOLI Imager (3bands, 5m GSD)

MOLI Tree Height map (50m GSD)

Tree Height (m)

| 0 | | 30 |
|---|--|----|

樹高マップの精度の改善

【目的】

→ 波形シミュレーションの樹高をデータ融合させた精度にできるだけ近づける

【方針】

- 1. 誤差の大きなトレーニングデータを無視できるような損失関数の利用
- 2. 早期停止(early stopping)の採用と自動化
- 3. 樹高推定では信頼できると考えられる波形シミュレーションの値を真値として解析

【結果】

- 適切な早期停止のエポック数をトレーニングデータだけから決定できる指標を開発できた
- 波形シミュレーションの樹高をデータ融合させた精度とほぼ同程度の誤差を実現

樹高マップ精度の誤差

| ontry | automatic early | loss function | RH05 | enochs | $M\Delta F(m)$ | RMSE | ΔRMSE |
|-------|-----------------|------------------|---------------|--------|----------------|-------------|-------|
| Chuy | stopping | 1055 function | K119 J | epoens | | (m) | (m) |
| 1 | | L2 | | 200 | 4.94 | 6.28 | 1.71 |
| 2 | no | welsch loss(c=6) | | 200 | 4.73 | 6.31 | 1.11 |
| 3 | | welsch loss(c=3) | GEDI L2A | 200 | 4.43 | 5.95 | 1.38 |
| 4 | | L2 | | 10 | 4.45 | 5.74 | 1.17 |
| 5 | yes | welsch loss(c=6) | | 14 | 3.66 | 4.94 | 0.37 |
| 6 | | welsch loss(c=3) | | 28 | 3.79 | 5.20 | 0.63 |
| 参考 | no | L2 | simulation | 200 | 3.29 | 4.57 | |

<u>GEDI観測のマップ化</u>

- GEDI観測点の樹高(RH95)をplanetscope画像の50m グリッドにマップ化
- RH95の値は以下の2つ
 1. 点群データによる波形シミュレーション
 2. GEDI L2Aのrh_095
- 各グリッド点(約52万点)の波形シミュレーションから 計算したRH95と比較
- 学習に使えるデータは約45000点

面的拡張精度の誤差

| method | bias(m) | MAE(m) | RMSE(m) |
|--------|---------|--------|---------|
| 1 | -0.01 | 3.29 | 4.57 |
| 2 | -2.51 | 4.68 | 6.28 |

GEDI L2A rh_095マップの精度(2)が低いのは、トレーニングデータに誤りを多く含むため
 (理由と原因は以下のスライド)

伊豆のGEDIフットプリント

- 2019年~2021年
- 69731点(L2A以上の処理)
- MOLI波形シミュレーション結果と比較
 - 地盤面位置、樹高(RH95)で大きな誤差 lacksquare

GEDI観測点の空間分布

5

<u>伊豆のGEDI観測の誤差</u>

樹高(RH95)推定誤差と地盤面推定誤差はほぼ1:1 (傾き:-1) ullet→ 樹高(RH95)推定誤差は地盤面推定誤差に起因

GEDI L2Aプロダクトの地盤高誤差

5

地盤高(樹高)誤差の大きなフットプリント

- MOLI波形シミュレーションの地盤面位置と50bin(約7.5m)以上の差があるフットプリント
- 17423点(全体の25.0%)
- 森林被覆率が大きい(最頻値91%)
- 急傾斜地(最頻值35度)

誤差の大きいフットプリントの空間分布

counts

<u>ミスラベル問題</u>

- 先行研究の知見から以下を仮定した: •
 - 誤りのないトレーニングデータの損失関数(推定誤差)は早期に低下 •

 ・ 誤りを含むトレーニングデータの損失関数(推定誤差)は遅れて低下

<u>推定誤差の時間変動(変動量 L_{ij} の分布と D_{j})</u>

1. ∆L_{i.i}の定義

 $\Delta L_{i,j} = \Delta h_{i,j} - \Delta h_{i,j-1}$

△hは推定誤差、iはデータのインデックス、jは学習のエポック数である。

エポック毎に $\Delta L_{i,i}$ の分布に対する上下5%のパーセンタイル値の差を求めて D_i とする 2.

loss: Welsch(c=6)

- 学習器が全体の傾向を学習している段階 (1)
- ② 誤りのあるトレーニングデータの学習を進めるためにパラメータ調整する段階
- ③ 過学習が進みつつある段階

最初の最小値となったエポックで学習を停止させる

(L2 loss)

GEDI L2A (L2 loss)

トレーニングデータ数の少ないRH95の10~20mで誤差が大きい傾向がある

Deep Evidential Regression

- 非森林域(都市など)→ 見たことのないデータだが教師データのばらつきが小さい ullet
- 森林域 <u>森林域は自信をもって間違えている</u>

→ 見たことのあるデータだが教師データのばらつきが大きい

ノイズなし pG305

本研究の一部は本研究の一部は外部資金(JSPS科研費 23K23657, JAXA EORA3 JX-PSPC-565577)の助成を受けた.

第27回CEReS環境リモートセンシングシンポジウム(2025年2月19日)

福岡都市圏における大気汚染物質の動態: 地上からのホルムアルデヒド (HCHO) リモートセンシング観測

SciGlob社Omar Abuhassan氏 (2024年11月福岡大学にて)

高島久洋*(福岡大学理学部),百合優花(福岡大学理学部),乙部直人(福岡大学理学部), 入江仁士(千葉大学),藤縄環(国立環境研究所)

◎ はじめに

大気汚染物質の発生・光化学反応化学過程が複雑な都市域での大気汚染物質の動態(時空間変動)を明らかにすること は、大気環境、大気中の光化学反応過程を理解する上で重要である。これまで都市圏における大気汚染物質の動態を明 らかにするため、太陽散乱光を利用した地上からの分光観測、ならびに分光観測手法の高度化を行ってきた。大気汚染 物質(微量成分)の分布は、輸送・拡散など物理的側面と、化学的側面(光化学反応過程)があり、本発表では後者に焦 点をあて、太陽光を利用したPandora装置の観測により福岡都市圏におけるホルムアルデヒド(HCHO)の動態につい ての解析結果を発表する。

ホルムアルデヒド(HCHO)はオゾン生成に関する光化学反応で中間生成物質であるとともに、それらの光化学反応が 進む過程で新粒子が生成(SOA)されることから、大気化学反応過程ならびに地球の放射収支を考える上で重要である (e.g., Stavrakou et al., 2009)。HCHOの起源は、地球規模ではメタンの酸化・バイオマス燃焼があげられるが、都市 域では人為起源と自然起源(植物)の揮発性有機化合物(NMVOCs)も重要であり、光化学反応による酸化・分解によ り生成されると考えられている。本研究では福岡都市大気中の光化学反応過程を理解するため、HCHOの時空間変動・ 変動要因を明らかにすることを目的とした。

◎ ホルムアルデヒド (HCHO) のリモートセンシング観測

Pandora は太陽直達光・散乱光の分光観測から大気中の微量ガス成分観測(カラム量、鉛直分布、地表濃度)を行う装置で、はNASA/GSFCで開発され、NASA・ESAのサポートのもと発展し、Pandonia Global Network (PGN)として世界的な観測網を展開している(現在世界170地点以上で観測を実施。詳細はPGNサイト: https://www.pandonia-global-network.org)。日本ではJAXAとJMSTECで観測を開始し、2021年からは国立環境研がGOSAT-GWの検証等を目的とし日本の多地点で観測網を構築した(福岡はその1地点)。

Pandoraは太陽直達光観測と低仰角差分吸収(MAX-DOASモード)観測を合わせて大気微量成分を観測しており、本研究では2022年~2024年の地表データ(HCHOならびにNO₂)を解析した(福岡大学には2021年11月に設置)。なお福岡での低仰角観測時の観測方位は東方向である(右上図)。なおPandoraの観測データはPGNサイトからダウンロード可能である。HCHO地表濃度データ(数密度)の誤差(エラー)は季節依存性があり、10%(夏)~30%(冬)であった。また解析には福岡管区気象台で観測している気象データ(全天日射量・降水・気温など)をもちいた。

図1. Pandoraにより観測した福岡における地表ホルムアルデヒ ド数密度の時系列(2022年~2024年。赤丸は月中央値)。

図3. 地表ホルムアルデヒド (上) と全天日射量 (下) の時系列 (2024年)。

図4. 地表ホルムアルデヒド濃度の日変 動 (中央値。上図8月、下図9月、黒色 2022年、赤色2024年)。

冬季極小、夏季極大の1年周期の変動が卓越。変動性も夏季が高く(図1)、日変動の振幅も夏季大きい(図2)。 全天日射量とHCHOが正相関(図3,4)。

夏季2024年は2022年と比べて濃度が高く、日射量も多い(図3, 4)。また2024年は日中の極大が明瞭(図5,2022年は単調増加)。 2024年は、日射と関連して気温も高かったことから、植物起源 VOCsの発生量が多いこともHCHO増大要因の一つの可能性。

図2. Pandoraにより観測した福岡における地表 ホルムアルデヒド数密度の日変動(2024年2月, 5月,8月,11月)。 日射量が多いがHCHO濃度が低い事例は春季に観測。2024年3 月の事例のように(図6)、日射が多いが低HCHOの場合、二酸化 窒素・オゾンも低濃度で(HCHOとNO₂・O₃は正相関)、人為起 源VOCs も春季は重要(大気が清浄な状況下でHCHO濃度は上昇 しない)。

◎まとめ・展望

Pandoraにより福岡都市圏の地表付近のホルムアルデヒド (HCHO) 濃度について、季節変動・日変動・経年変動について調べた。夏季と春季で増大の要因が異なることが示唆された。

MAX-DOAS 観測データ(福岡大学ならびに春日(A-sky)サイト)との鉛直分布比較 衛星データ(TROPOMI, GEMS)との比較、MAX-DOAS 鉛直分布導出方法の高度化検討 地表VOCデータ(NMHC等)の解析(起源推定)、光化学反応過程の検討

福岡のPandora観測データは PGNサイトの地表L2データを、気象観測デー タ (福岡管区気象台における気温、全天日射量、降水量等) は気象庁提供の データをもちいた。図の作成には地球流体電脳ライブラリをもちいた。

千葉大学環境リモートセンシング研究センター (shiojiri.daiya@chiba-u.jp)

- 衛星観測 + モデル で両者のいいとこどりがしたい! → 陸面データ同化システム ILS-LETKF の開発
- AMSR2 の土壌水分同化をフラックス観測サイトで実験 → CDFマッチング (バイアス軽減) で成功・精度向上!

| 陸モデルとは | | | | 陸モデル vs. 衛星観測 |
|---|---------------------|---------------------------|-----|-----------------|
| 陸上の水動態・炭素循環等を Integrated Land Simulator (ILS) | | 陸域モニタリング手法の Pros. & Cons. | | |
| 解析するモデルの総称 | | Nitta et al. (2020) | | ・陸モデル |
| 例えば | MATSIRO | CaMa-Flood | I/O | → 様々な状態変数を推定可能 |
| | Physical land model | Hydrodynamic model | | △ しばしば実際の状態から乖離 |

\mathbf{P}_{t-1}^{a} \Box モデルと観測の融合 $\mathbf{P}_t^b \approx \mathbf{0}$ 次の予報で誤差共分散が \mathbf{y}_t^o → 予報値をほぼ100%信頼 十分に拡大しない可能性 様々な状態変数を、実際の状態に即した形で推定 観測誤差共分散 R →インフレーション

黒潮続流の異常北偏が冬季の海上大気に及ぼす影響に関する数値実験 青野憲史(千葉大CEReS),杉本周作(東北大院理),岡﨑淳史(千葉大IAAR)

Conclusions

- Marine heatwave over the Sanriku coast due to meander of the Kuroshio Extension accelerated westerlies via momentum vertical mixing.
- Wind convergence at leeward of the marine heatwave intensified precipitation, indicating impacts to free atmosphere.
- Vertical structures of vertical wind and temperature showed an anomaly of counterclockwise circulation which might reach middle troposphere.
- This Kuroshio Extension meander event also induced synoptic scale responses through upper troposphere circulation although background mechanisms were not revealed.

in January 2024 from NOAA OI SST V2.

Objective: To investigate atmospheric responses due to MHW over the Sanriku coast in January 2024.

Introduction

- Kuroshio Extension (KE) has meandered northward since spring 2023 and reached off coast of the Iwate and Aomori prefectures (i.e., the Sanriku coast).
 - Sea surface temperature (SST) anomaly from the Kuroshio large meander (KLM) event (2018–2023) exceeded 8°C in January 2024.
 - ✓ Marine heatwave (MHW)

 $[mm day^{-1}]$ in January 2024 from ERA5.

- Convective precipitation along the Kuroshio
 - Strong convective precipitation around the Sanriku coast (~9 mm) day^{-1})
- This MHW will release a large amount of heat because of cold-dry north-westerlies from the Eurasian continent.

Potential to drive large-scale circulation

Methods

- **Model:** WRF (ver. 4.5)
 - Integration period (UTC): 0000 on December 22 in 2023 -> 1800 on January 31 in 2024
 - Numerical domain: 3.5°S–79.5°N
 - Periodic condition at x-boundary
- Input data
 - Atmosphere: ERA5 reanalysis, 6-hourly, **10 member** (1.25°)
 - SST & Sea ice: OI SST V2, daily (0.25°)
 - ✓ **CTL** run
- **Experimental design:** Sensitivity experiments of MHW on atmospheric responses
 - 1. Take SST difference between 2024 and KLM event (2018–2023) in January.
 - 2. Remove anomalies within the Sanriku coast (38.5–40.5°N, 140.1–146°E).
 - 3. Smooth anomalies by a 1-2-1 filter for 100 times

| Model configuration | | | | |
|--------------------------|--------------|---|--|--|
| List | Setting | 1 | | |
| Horizontal grid spacing | 0.5° | | | |
| Model top | 10 hPa | | | |
| Cloud microphysics | Purdue Lin | 4 | | |
| Cumulus scheme | KF | | | |
| Planetary boundary layer | MYNN2.5 | | | |
| Radiation | RRTMG | | | |
| Surface layer | unified Noah | | | |
| | | | | |

> Hereafter, referred as the **noKEM** run

Results

Regional scale responses

- MHW warmed atmosphere above the Sanriku coast (>2.5 K) and induced negative pressure anomalies (<-3 hPa).
- MHW intensified surface westerlies (divergence at windward of the MHW). Vertical mixing of momentum over the MHW
- Wind anomalies converged leeward of the MHW.
 - \succ MHW increased precipitation (200 mm month⁻¹) at ~146°E.
 - \succ MHW over the Sanriku coast can affect free atmosphere.

Vertical structure

80N

- Vertical wind reached below 400 hPa level (~146°E).
- \succ Correspond to the large precipitation anomaly

Difference of ensemble mean of surface temperature [K].

Difference of ensemble mean of mean sea level pressure [hPa].

Hatch shows areas exceeding a 90% confidence limit.

- Downdraft at windward of the MHW
 - > Anomaly of counterclockwise circulation
- Vertical warm temperature anomaly from 1000 to 600 hPa

Difference of ensemble mean of (lest) sea surface wind [m s⁻¹] and divergence [10⁻⁵ s⁻¹], and (right) monthly precipitation [mm].

This work used computational resources of supercomputer Fugaku provided by the RIKEN Center for Computational Science.

Difference of ensemble mean of (left) omega [Pa s⁻¹] and (right) temperature [K] along 38.5°N.